(19)日本国特部庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出顧公開番号 特開2001-359255 (P2001-359255A)

(43)公開日 平成13年12月26日(2001.12.26)

(51) Int.Cl.7		識別記号	F I		รั	73ト*(多考)	
H02K	5/22		H02K	5/22		5H605	
	7/10			7/10	С	5H607	
	11/00			23/00	В	5 H 6 1 1	
	23/00			11/00	X	5 H 6 2 3	

審査請求 未請求 請求項の数10 OL (全 5 頁)

特蘭2001-117023(P2001-117023) (21)出願番号

平成13年4月16日(2001.4.16) (22)出顧日

(31)優先權主張番号 0004870

平成12年4月14日(2000.4.14) (32)優先日

(33)優先権主張国 フランス (FR)

(71)出願人 501052030

メリトール ライト ピークル システム

ズーフランス

フランス国, エフー45600 スリー シュ ールロワール, ベ、ベ、28, ルート ドル

レアン, 105

(72)発明者 フランソワ プルイナエール

フランス国, 14000 カーン, アプニュ

ドゥ ブルッセル, 15

(74)代理人 100077517

弁理士 石田 敬 (外4名)

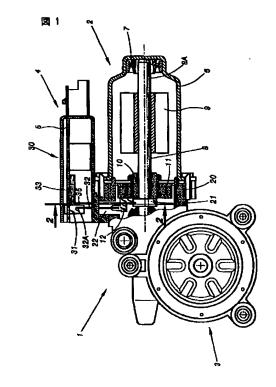
最終質に続く

(54) 【発明の名称】 電気モータ用コネクタ

(57)【要約】

【課題】 モータの運転パラメータに関連する磁気的情 報伝送機能を備え、自動車付属部品用電気モータの高度 な標準化に適したギヤモータを提供する。

【解決手段】 電気モータ2が磁気リング21を有して おり、磁気リング21がモータ2の運転パラメータに関 連した磁界の所在部であるものにおいて、電気モータ2 用コネクタ30が備えられ、コネクタ30が磁束伝導部 材35を有しており、この磁束伝導部材が、コネクタ3 0がモータ2に固定されたときに、磁気リング21とホ ール効果センサ33との間に挿入される磁束集束器を形 成するようになっており、ホール効果センサ33が磁束 伝導部材35により伝導される磁束を測定するように構 成される。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 電気モータ用コネクタであって、該コネ クタが前記電気モータに固定されるように適合させられ ており、該電気モータが磁気リング(21;121)を 含み、該磁気リングが該電気モータの運転パラメータに 関連した磁界の所在部であるものにおいて、前記コネク 夕が磁束伝導部材(35;112,131,132)を 含み、該磁束伝導部材は、前記コネクタ(30;13 0) が前記電気モータ (2;102) に固定されたとき に、前記磁気リング(21;121)とホール効果セン 10 項 $1\sim$ 9のいずれか1項に記載のコネクタ(30;13サ(33;133)との間に挿入される磁束集束器を形 成し、該ホール効果センサが、前記磁束伝導部材(3) 5;112,131,132) によって伝導される磁束 を測定するように適合させられていることを特徴とす る、電気モータ用コネクタ。

1

【請求項2】 前記磁束伝導部材(35;112,13 1、132) が少なくとも1つの金属ピン(35;13 2) を含み、該ピンが、前記コネクタ(30;130) が前記電気モータ(2;102)に固定されたときに、 該ピンの一部分 (35A; 132B) が前記磁気リング 20 (21;121)の近くに位置するように適合させられ ている、請求項1に記載の電気モータ用コネクタ。

【請求項3】 前記磁束伝導部材が2つの前記金属ピン (35)を含み、該ピンの自由端部 (35A)が前記磁 気リング(21)の軸方向平面(P)に対して対称的に 配置されている、請求項2に記載の電気モータ用コネク 夕。

【請求項4】 前記コネクタ (30;130) がさら に、前記電気モータ(2;102)のための電源に接続 される少なくとも2つの電力用コンタクト(32;13 30 2)を含む、請求項1~3のいずれか1項に記載の電気 モータ用コネクタ。

【請求項5】 前記電力用コンタクトのうちの少なくと も1つ(132)が前記磁束伝導部材(112,13 1,132)の一部を形成するように配置されている、 請求項4に記載の電気モータ用コネクタ。

【請求項6】 前記磁束伝導部材(112,131,1 32)の一部を形成する前記電力用コンタクト(13 2)が、前記コネクタ (130)が前記電気モータ (1 02)に固定されたときに、該電気モータ(102)に 40 固定された金属ラグ(112)に接続され、該ラグの一 部 (140)が、前記磁気リング (121) の近くに位 置している、請求項5に記載の電気モータ用コネクタ。 【請求項7】 前記磁束伝導部材(112,131,1 32)の一部を形成する前記電力用コンタクト(13 2)が鋼で製作されている、請求項5または6に記載の 電気モータ用コネクタ。

【請求項8】 前記コネクタ (30;130)が、前記 ホール効果センサ (33;133) が配置されているプ リント回路 (5;105) に固定されている、請求項1 50 グを有している。

~7のいずれか1項に記載の電気モータ用コネクタ。

【請求項9】 前記コネクタが、前記電気モータ(2; 102) に取り外し可能なように固定されるように適合 させられている、請求項1~8のいずれか1項に記載の 電気モータ用コネクタ。

【請求項10】 ウィンドウ、シートまたはサンルーフ のような自動車付属品用のギヤモータであって、磁気リ ング (21;121) を備えたロータ軸 (8;108) を具備するギヤモータにおいて、該ギヤモータが、請求 0)を具備することを特徴とする、自動車付属品用ギヤ

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は電気モータ、特に、 例えばウィンドウ上昇システム、シート作動システムま たはサンルーフシステムに用いられる、自動車付属品の ためのギヤモータ(geared motor)の分野に関する。

[0002]

【従来の技術】一般的に、このようなモータまたはギヤ モータの電子制御装置(モジュール)は、モータのケー シングに固定された電子基板(electronic board)を有し ており、この基板はモータ給電接続部(motor electrica l supply connection)とホール効果センサとを有してい る。このセンサは基板の、細長い剛性片(rigid strip) で形成された部分に固定されており、この剛性片はモー タのケーシングを貫通して、センサが上記磁気リングの 近くに位置するように磁気リングと隣接した領域まで達 している。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】モータのケーシングに 設けられたこのような電子制御モジュールの存在は、モ ータの高度な標準化とは相容れないものであることは明 らかである。それというのはモータおよびそのケーシン グのこのような構造が、速度および/または位置センサ が不要である用途、および、モータの電子制御装置がモ ータからある程度距離を置いて外部(off-site)に位置し ているような用途には適していないからである。

【0004】本発明の主な目的は、前記欠点を取り除 き、磁気的な情報を電子処理装置に送ることを可能に し、この機能と、モータの給電のための通常の機能とを 併せ持つこと(amalgamating)が可能な、電気モータ用の コネクタを提案することである。

[0005]

【課題を解決するための手段】本発明はさらに正確には 上述の通り、電気モータ用コネクタに関するものであっ て、このコネクタは上記モータに固定されるように適合 させられており、また、このモータは、モータの運転パ ラメータに関連した磁界の所在部(seat)である磁気リン 20

4

【0006】本発明が適用されるモータまたはギヤモー タは、モータの速度パラメータおよび/または位置パラ メータを使用する制御システムと協働する。これらのパ ラメータは磁気リングと協働するホール効果センサ(Hal 1-effect sensor)によって制御システムに供給され、こ の磁気リングはモータ軸の速度および/または位置に依 存する磁界を上記センサに供給するように適合させられ ている。

3

【0007】前述の目的のために、本発明によるコネク タは、少なくとも1つの磁束伝導部材(flux conduction 10 member)を有しており、この磁束伝導部材は、コネクタ がモータに固定されたときに、磁気リングとホール効果 センサとの間に挿入された磁束集束器(flux concentrat or)を形成するようになっており、このホール効果セン サが、上記の磁束伝導部材により伝導される磁束を測定 するように適合させられている。

【0008】さらに本発明は、ウィンドウまたはシート のような自動車付属品用の、磁気リングを備えたロータ 軸を備えたギヤモータであって、このギヤモータが上述 のようなコネクタを有していることを特徴とする、自動 車付属品用のギヤモータに関する。

[0009]

【発明の実施の形態】以下に本発明の実施例を添付の図 面につき説明する。図1に示したギヤモータ1は主とし て、モータ2と減速ギヤ3とから成っており、モータ2 は、プリント回路基板5を有する電子制御装置4を備え ている。

【0010】モータ2は保護ケース(shroud)を形成する ステータ6を有しており、この保護ケース内には永久磁 石 (図示せず) が収納されており、ステータ6は軸受け 30 7によってロータ9の軸8の一方の端部8Aを支持して いる。公知の方法でロータ9は、積層体の周りに巻かれ た巻線を有している。 整流子10がロータ9に電気的に 接続されており、整流子10はブラシ11を介してモー 夕供給電流を受け取る。このモータ供給電流は上記モー タに給電ラグ(supply lug) 1 2のレベルで送られる。

【0011】さらにギヤモータ1はケーシング20を有 し、このケーシング20は、ステータ6に堅固に固定さ れており、第2の軸受けアセンブリ (図示せず) によっ てロータ軸8の第2の端部を支持している。この第2の 40 ロータ軸の速度および/または角度位置を得ることがで 軸端部と同じ側に位置するロータ軸の一部分(span)は、 ウォームねじを形成するねじ山付きロッド(threadedro d)として形成されており、このウォームねじは減速ギヤ 3のギヤセットを駆動する。

【0012】磁気リング21はロータ軸8に、給電ラグ 12に近接した領域内で固定されている。

【0013】ケーシング20には給電ラグ12に近接し て開口部(aperture) 22が示されているが、この開口部 は、電気的なコネクタ30を取り外し可能なように受け 取るように適合させられている。このコネクタ30内に 50

は、電子制御装置4のプリント回路基板5が固定されて いる。このプリント回路基板は、モータに対して電源電 流(supply current)を供給することのできる電子回路を 支持している。コネクタ30は外すことが可能な通常の タイプの締め付け手段(fastening means)(図示せず) により所定の位置に保持されている。電子回路によって 供給された電流は、プリント回路基板5に固定された給 電タグ(power tag)31を通って運ばれる。これらの給 電タグ31のそれぞれは、スターラップ型(stirrup typ e)のコンタクト (電力用コンタクト) 32の一方の端部 32Aに固定して接続されている。なお、スターラップ 型のコンタクトとはすなわち、その一方の端部が、内方 に向かってアーチ状に曲った2つの対称的なコンタクト 部分を有する弾性的なクリップ(clip)から成るコンタク トである。

【0014】プリント回路基板5は更にホール効果セン サ33を支持している。このホール効果センサはロータ 軸8の速度および/または位置を示す磁束を受け取り、 モータのこれらの運転パラメータを示す電気的な信号を 電子制御装置4に伝送するような目的を有する。

【0015】コネクタ30はさらに磁束伝導部材35を 有しており、図1に示した本発明の実施例においては、 この磁束伝導部材35は2つの平行な金属ピン(metal p in)から成っている。ピンの一方の端部はプリント回路 基板5に、ホール効果センサ33の近くで固定されてい る。ピン35の自由端を形成する他方の端部35Aは、 ピン35が対応するケーシング20の開口部22内に挿 入されて締め付け手段により保持されているときには、 磁気リング21の周面に近接して位置している。2つの 自由端部35Aは磁気リング21の軸方向平面Pに対し て対称的に配置されているのが好ましい。

【0016】金属ピン35と磁気リング21との相対位 置が図2において一層明確に示されている。磁気リング 21は一定の強さを有する磁界であって、その磁界の方 向がロータ軸8の角度位置(angular position)に応じて 変化する磁界を発生し、それゆえ磁気リング21の、ピ ン35によってホール効果センサ33に伝導される磁束 はロータ軸8の角度位置に依存する。従って、ホール効 果センサ33によって供給される電気的な信号により、 きる。

【0017】磁束伝導部材を形成するピン35は鋼で製 作されるのが好ましい。

【0018】図3には上述のモータと同じ型のギヤモー タ101が示されている。このギヤモータ101のモー タ102はロータ軸108を有しており、このロータ軸 108には磁気リング121が固定して搭載されてい る。コネクタ130はプリント回路基板105を有し、 このプリント回路基板105は電気モータ102の電子 制御装置104の一部を形成し、また、ホール効果セン

サ133に近接して位置する一対の給電タグ(supply ta g) 131を支持している。このコネクタはギヤモータ1 01のケーシング120に、通常の外すことが可能な締 め付け手段(図示せず)によって取り外し可能なように 固定されている。コネクタ130はスターラップ型のコ ンタクト132を有している。 これらのコンタクト13 2はこれらの一方の端部132Aによってタグ131に 固定されており、コンタクトの第2の端部132Bによ ってモータの給電ラグ112に接続されるようになって いる。

【0019】本発明のこの変形実施例においては、図4 において一層明確に示されているように、2つのラグ1 12にはそれぞれ磁気リング121の上に重なる(overl apping)部分140が示されている。この重なる部分1 40はコンタクト132の結合方向に対して斜めに延び ており、磁気リング121の近くでほぼ接線状に位置し ている。これらの2つの部分140は磁気リング121 の軸方向平面Pに対して対称的であるのが好ましい。同 様に、タグ131はホール効果センサ133と部分的に 重なる部分131Aを有しているので、ラグ112とコ 20 ンタクト132とタグ131とは磁束集束器(flux conc entrator)の機能を満たし、磁気リング121の磁束を ホール効果センサ133に伝えるための部材(member)を 形成する。

【0020】コンタクト132は鋼で製作されるのが好 ましく、この種の材料は、電気的な伝導性と磁気的な伝 **導性の両方の質の間の許容できる妥協を提供し、かつ優** れた機械的な特性を示す。

【0021】上に説明した本発明の2つの実施例によ り、高度に標準化されたギヤモータを設計することが可 30 21…磁気リング 能になることは容易に理解される。特に、位置センサ機 能および/または速度センサ機能を達成するために、ホ ール効果センサを支持するプリント回路基板をモータに 固定する必要はなく、従って標準モータのケーシングに 変更を加える必要もない。従って、ギヤモータの用途に かかわりなく、また要求されるセンサ (速度・位置)の

タイプにかかわりなく、ただ単にコネクタに変更を加え るだけで、1つの全く同一のモータを使用することがで きる。

6

【0022】磁気的な情報を外部のセンサ(off-site se nsor)に伝えることを可能にする本発明により、単一ギ ヤモータ(single geared motor)構造を種々の用途に適 合させることができ、ギヤモータの標準化はこの接続技 術の多様化により補われ(offset)、これにより、システ ム全体のコストの著しい節減を達成することができる。

10 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1実施例に基づくコネクタを備えた ギヤモータを、部分的な断面で示す端面図である。

【図2】磁束伝導部材と磁気リングとを示す、図1の2 -2線に沿った概略的な断面図である。

【図3】本発明の第2実施例に基づく、図1と同様の図 である。

【図4】図3の4-4線に沿った、図2と同様の断面図 である。

【符号の説明】

1…ギヤモータ

2…モータ

3…減速ギヤ

4…電子制御装置

5…プリント回路基板

6…ステータ

#…8

9…ロータ

12…給電ラグ

20…ケーシング

22…開口部

30…コネクタ

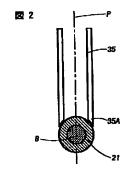
31…給電タグ

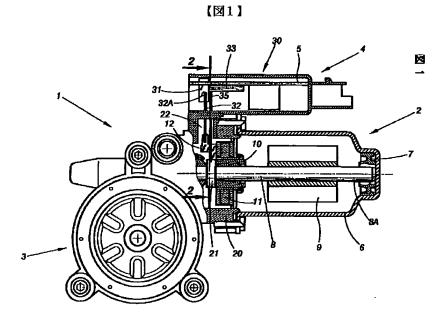
32…コンタクト

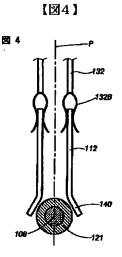
33…ホール効果センサ

35…磁気伝導部材

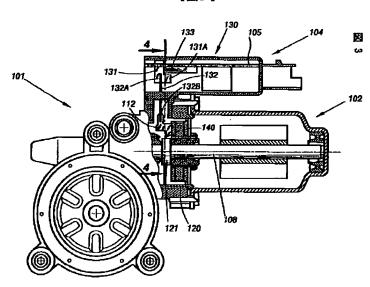
【図2】







【図3】



フロントページの続き

(72)発明者 ジェローム クル フランス国, 14112 ビビーユーブビーユ, リュ ビクトール ユーゴ, 10 F 夕一ム(参考) 5H605 BB05 CC06 CC08 DD09 EC05 EC07 EC20 5H607 AA08 BB01 BB04 BB14 CC03 CC07 DD10 DD19 EE32 EE36 FF24 5H611 AA01 BB03 PP05 QQ03 RR02 TT01 UA04 5H623 AA09 BB07 GG13 GG16 HH01 JJ03 JJ06 JJ17 LL14